

使用本执行器时，请先认真阅读和理解本说明书，通过正确过正确的使用和维护，充公发挥效能。

一、产品概述

系列角行程电子式电动执行器是以 220V 交流单查电源做为驱动电源，接受来自调节器控制信号（DC4~20mA 或 DC1~5V），实现预定角位移（0~90°）运动的新型执行器。本系列执行器被用作调节阀的执行机构时，几乎具备了调节阀本身所要求的各种动作变换功能以及阀开度信号功能和手动功能。因此被广泛应用于发电，冶金，石化，轻工及环保等工业部门。

本系列执行器有以下主要特点：

1.1 执行器设计有伺服系统（无需另配伺服放大器），只需接入 DC4~20mA（或 DC1~5V）信号和 AC220V 单相电源限可工作。内设接线端子，接线极为简单方便。

1.2 执行器的关键部件-控制器，采用最先进的混合集成电路，用树脂密封浇铸，外形为匣状，体积小，可靠性高。

1.3 驱动量的反馈检测采用高性能导电塑料电位器，分辨率〈0.4%。

1.4 具备自诊断功能，当发生故障时，控制器上的指示灯会立即发出指示信号。

1.5 用状态选择开关可以设定断信号时，（阀芯处于全开，全闭或发出指锁状态。）

1.6 用状态选择开关可以设定（正、反动作。）

1.7 用状态选择开关可以设定输入信号为（DC4~20mA 或 DC1~5V。）

1.8 调整工作零点（始点）和转角（终点）简单易行。

1.9 当突然断电时，能确保阀芯自锁。

1.1.0 采用同步皮带传动，有效降低了口音。

1.1.1 延时保护功能，额定负载时，能实行状态自锁，故障发生时，能立即起动保护，并可反向动行取消延时保护。

二、主要技术参数

2.1 电源

AC220V±10%，50HZ

2.2 耗电功率（额定负载时）

规格 A 型执行器 50VA；

规格 B 型执行器 150VA；

规格 C 型执行器 220VA；

2.3 输入信号

DC4~20mA 或 DC1~5V。

2.4 输出信号

DC4~20mA（负载电阻 500Ω 以下）

2.5 控制精度

基本误差：±1%；回差≤1%；死区≤1%。

2.6 工作转角调整围

“零点” ±25%；
“转角” 20%~100%。

2.7 外部配线

输入输出信号应采用屏蔽电缆。电源线不得与信号线共用一根电缆。

	普通型（S 型）执行器	隔爆型（X 型）执行器
电源电缆	3 芯 S=1.5mm ²	3 芯 S=1.5mm ² 外径 Φ9±1
信号电缆	4 芯 S=1.5mm ²	4 芯 S=1.5mm ² 外径 Φ11±1
电缆引入口	2-PF(G1/2)	可安装保护套管 PF3/4（G3/4）

2.8 环境条件

环境条件	普通型(S 型)执行器	隔爆型(X 型)执行器
环境温度	无空间加热器-10° C ~60° C	-10° C~40° C
	有空间加热器-35° C ~60° C	
相对温度	2-PF(G1/2)	45%~85%
环境气体	无腐蚀气体	
机械振动	1.5g 以下	

2.9 保护等级

IP55。

2.10 隔爆等级

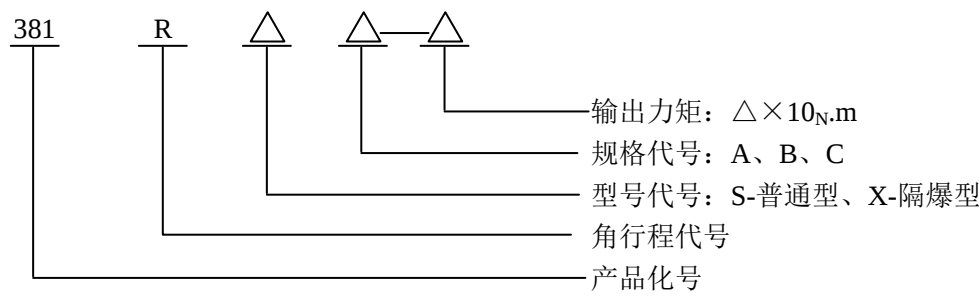
Exd II BT4。

2.11 过载保护

规格 A、B 型执行器可任选，规格 C 型执行器必配。

三、产品型号规格

3.1 型号规格标注说明



3.2 本公司生产的系列执行器见表 1

型号规格	输出力矩（N.m）	动作时间（s/90°）	最大转角
381RSA-02	20	8.5	90°
381RSA-05	50	17	
381RSB-10 381RSB-10	100	18	
381RS-20 381RX-20	200	36	
381RSC-30	300	24	
381RSC-50	500	42	
381RSC-60	600	48	
381RSD-150	1000	30	
381RSD-150	1500	42	

四、结构与原理

381R 系列角行程电子式电动执行器外观及结构见图 1、图 2、图 3、图 4 和图 5。

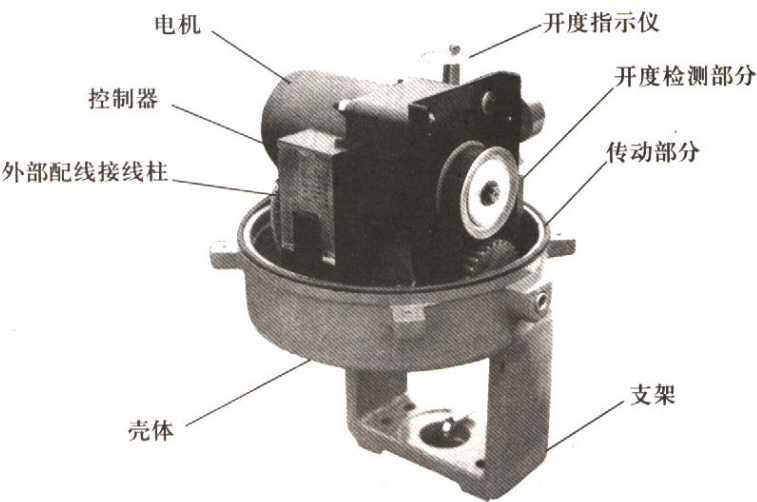
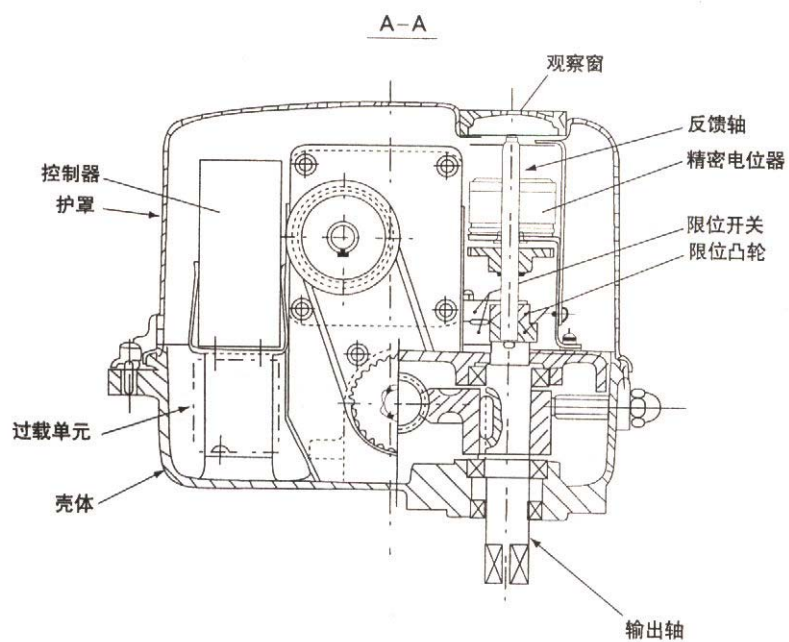


图 1 执行器外观



拆卸护罩视图

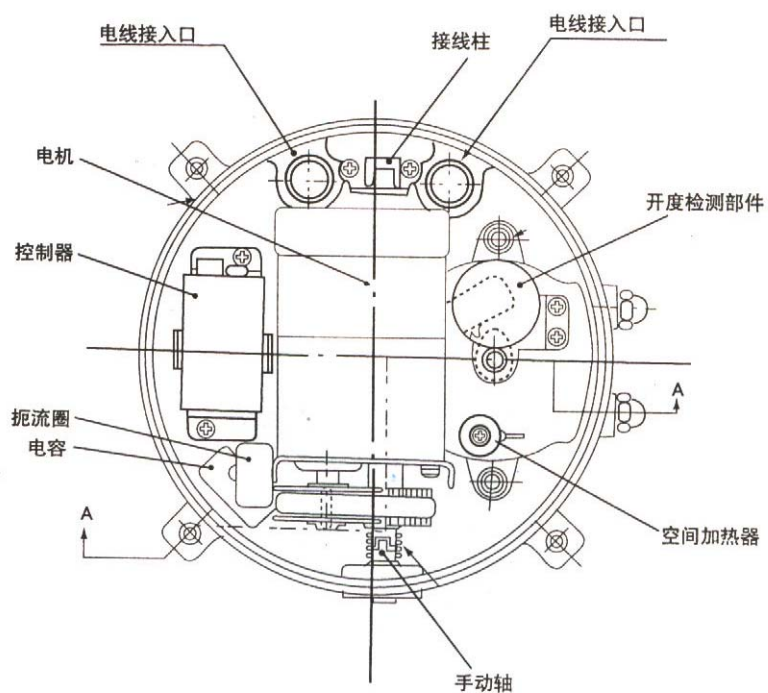
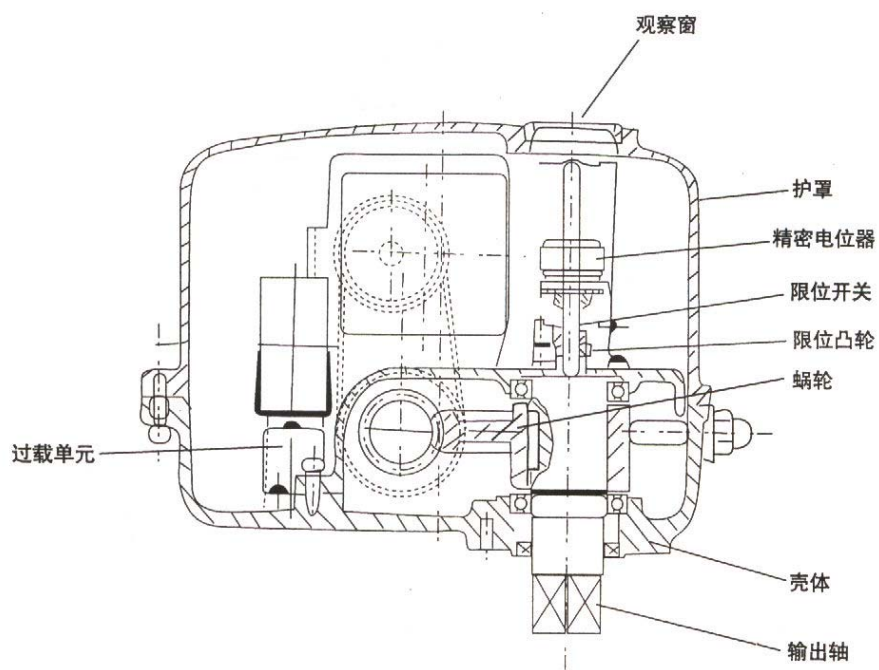


图2 381RSA、381RSB型执行器



拆卸护罩视图

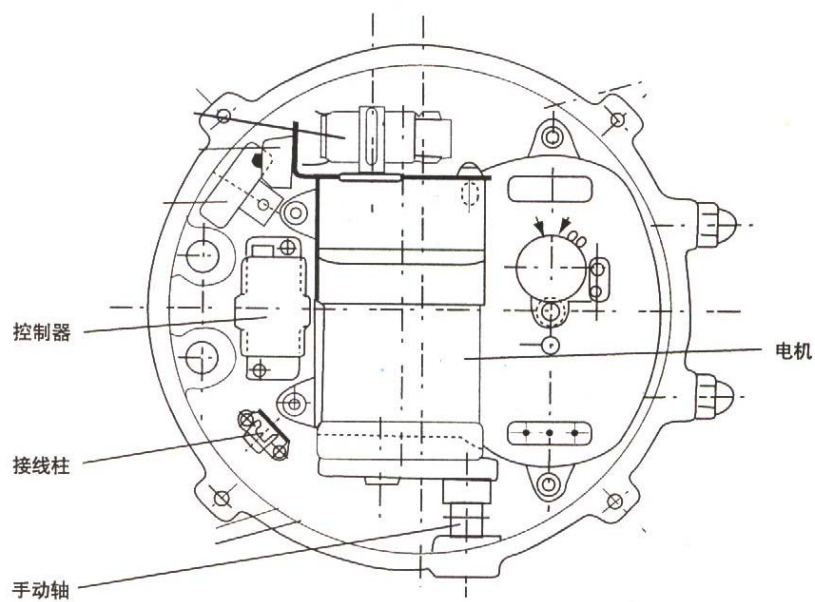


图3 381RSC型执行器

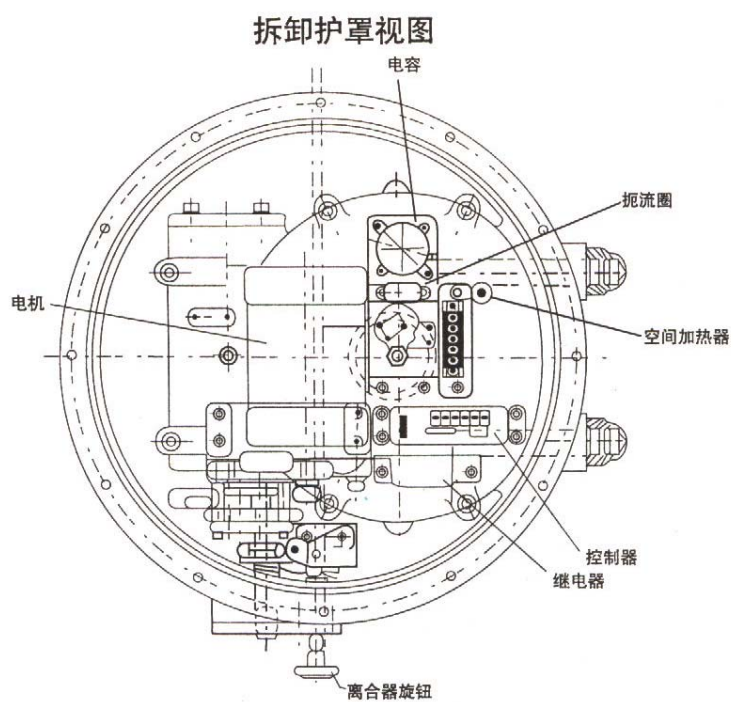
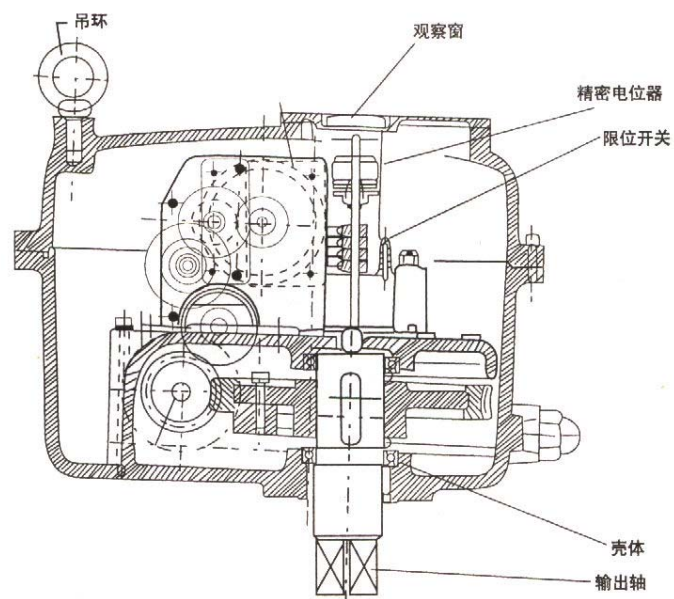
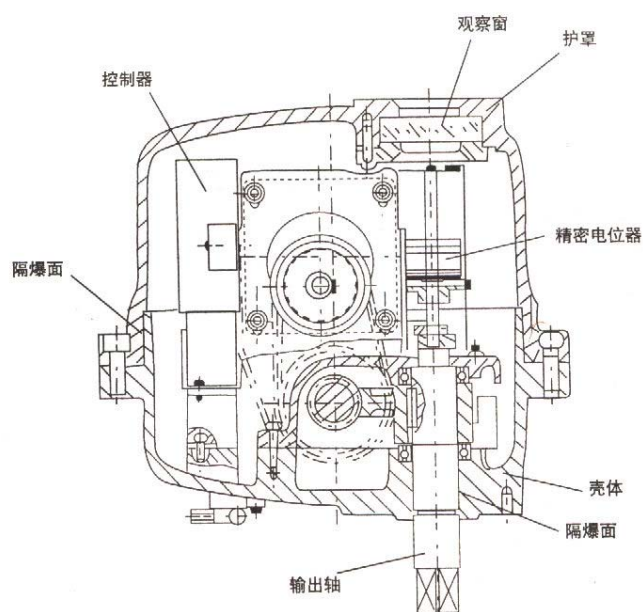


图4 381RSD型执行器



拆卸护罩视图

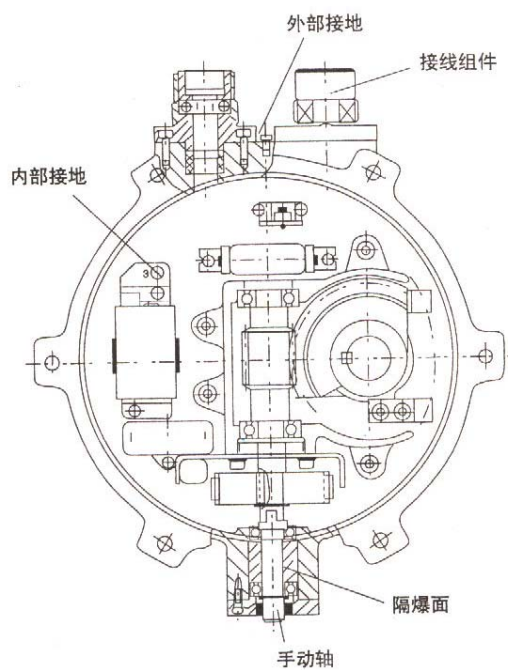


图5 381RXB型执行器

本执行器主要以下几部分组成：

4.1 控制器：接受来自调节器的 DC4~20mA 或 DC1~5V 信号，控制执行器按预定模式工作。

4.2 传动机构：把电机的旋转运动变成动力输出轴的角位移（0~90° C）动实现调节阀的开关和调节功能。

4.3 开度检测机构：将输出轴的角位移即阀芯的开度（0~90° C）经齿轮机构反馈给电位器，又电位器转换成电信号再反馈控制器，当来自调节器的输入信号和阀芯的开度信号之差为零时，电机将停止工作。

4.4 联结机构：通过支架将执行器和被控阀门联结，并由连接头将执行器输出输出轴和阀杆连接。

4.5 手动机构：本执行器还设计有手动机构，在断电情况下，根据需要可由手动操作来完成调节阀的开、关和调节功能。

五、安装

5.1 由于执行器的配线、调整及检查维护等工作需要拆卸护罩，因此在安装时，执行器顶部应留有一定的空间（见图 6），应留空间尺寸 H 见表 2。

执行器型号	H (mm)
381RSA	≥120
381RSB	≥155
381RXB	≥175
381RSC	≥165
381RSD	≥120

表 2

5.2 执行器的安装姿势应尽量垂直向上安装，应避免向下倒装，给检维护带来难度。

5.3 外部配线时为防止引线口进水，应避免雨天施工，配线、调整、检查维修结束后，应固定好护罩。

5.4 隔爆型执行器的安装必须严格按《中华人民共和国危险场所安全规程》的规定。

- 内外接地应牢固、可靠。
- 检查维修时，应先切断电源后打开护罩。
- 电源的接线端子，其爬电距离及电气间隙应大于 8mm
- 应定期检查密封圈是否老化失效，如已老化失效应及时更换同规格的密封圈。
- 产品外壳应保持清洁，其表面温度不得超过 130° C

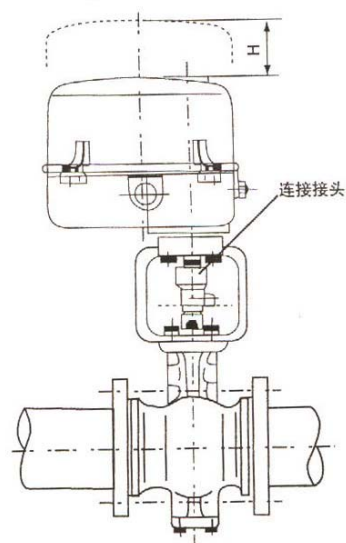


图6

六、调整

执行器无论是单机出厂，还是组装在调节阀上出厂，出帮前均已调整，但是考虑到动输及安装过程中可能发生激烈的振动、撞击等现象，因此在运行之前，应先确认其动作是否准确，如有偏差或不符合现在的要求，则应按以下方法步骤重新调整。（见图7）

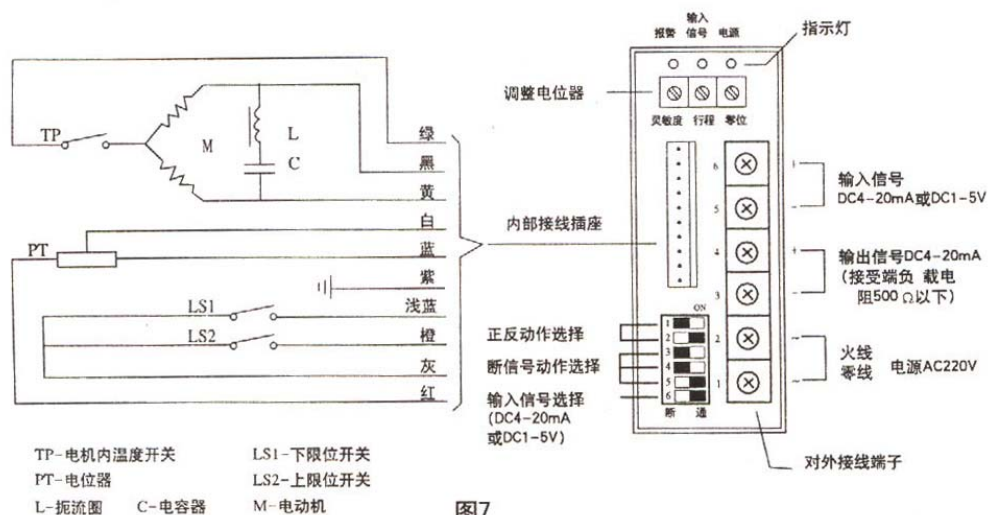


图7

6.1 配线

- 松开护罩紧固螺栓，向上垂直地拆卸护罩。
- 外部配线与控制器上接线端子的连接，按控制器侧面上的接线示意图的要求。

6.2 状态开关的设定

控制器上共设有6只状态开关；

正反动作状态由开关①、②设定；

断信号动作状态由开关③、④、⑤设定；

输入信号状态由开关⑥设定。

a) 输入信号状态设定

- 当输入信号为DC4~20mA时，将开关⑥向右拔ON（通）
- 当输入信号为DC1~5V时，将开关⑥向左拔OFF（断）

图7中开关⑥向右拔ON（通），输入信号为DC4~20mA。

b) 断信号动作状态设定

- “全开状态”：将开关③向右拔ON（通）将开关④或⑤向左拔OFF（断）。（当输入信号断开时，执行器的输出轴顺时针旋转到限位开关动作为止，阀芯处于“全开”位置。）
- “全关状态”：将开关④向右拔ON（通），将开关③和⑤向左拔OFF（断）。（当输入信号断开时，执行器的输出轴顺时针旋转到限位开关动作为止，阀芯处于全开位置。）
- “保持状态”：将开关⑤向右拔ON（通），将开关③和④向左拔OFF（断）。（当输入信号断开时，执行器的输出轴停止旋转，阀芯仍保持在相应的位置。）

*图 7 中开关③、④、⑤的设定是“保持”状态

c) 正反动作状态设定

- “正动作状态”：将开关①向右拔 ON（通），将开关②向左拔 OFF（断）（随着输入信号增大，输出轴顺时针旋转（关闭阀芯）；随着输入信号减小，输出轴逆时针旋转（开启阀芯）。）
- “反动作状态”：将开关②向右拔 ON（通），将开关①向左拔 OFF（断）（随着输入信号增大，输出轴顺时针旋转（关闭阀芯）；随着输入信号减小，输出轴顺时针旋转（关闭阀芯）。）

*图 7 中的开关①、②设定为“反动作”状态。

*状态开关的设定见表 3。

状态 设定 状态 开关	正/反动作		断信号选择			输入信号	
	正	反	全开	全关	保持	1-5V	4-20mA
开关 1	ON（通）	OFF（断）					
开关 2	OFF（断）	ON（通）					
开关 3			ON（通）	OFF（断）	OFF（断）		
开关 4			OFF（断）	ON（通）	OFF（断）		
开关 5			OFF（断）	OFF（断）	ON（通）		
开关 6						OFF（断）	ON（通）

6.3 零位调整和转角整

见图 7 调整时应先进行零位调整，即输出轴位于顺时针方向极限位置（阀芯关闭）时的调整，然后进行转角调整，即输出轴位于逆时针方向极限位置（阀芯开启）时的调整，因为零位调整时将会同时改变输出轴的逆境时针转动位置，而转角调整时，不会改变已调整好的“零位”，所以应先进行零位调整然后进行转角调整。顺时针旋转“零位”调整电位器，输出轴逆时针转动，逆时针旋转，则输出轴顺时针转动。顺时针旋动。顺时针旋转“转角”调整电位器，转角扩大；逆时针逆转，则转角缩小。

6.4 输出轴极限位置调整

若输出轴的极限位置调整不当天限位开关过早动作)，则会 影响转角调整，所以在输出轴做转角调整之前，为了不使限位 开关过早动作，应先松开限位凸轮上的固定螺钉，使限位开关 的动作向后推迟（见图 8）

a) 输出轴位于逆时针方向极限位置（阀芯全开）的调整

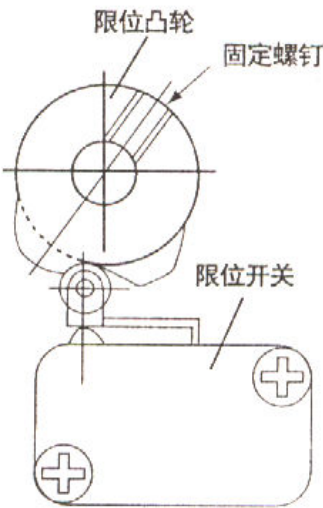


图8

- 当状态开关设定为“正动作状态”时，（即随着输入信号的增小，输出轴逆时针旋转），将输入信号慢慢减小，当输入信号处于 3.7mA~3.95mA 范围时，调整并紧固好外侧凸轮，使限位开关动作输出轴停止逆时针旋转，阀芯处于全开位置。

- 当状态开关设定为“反动作状态”时，（即随着输入信号的增大，输出轴逆时针旋转），将输入信号慢慢增大，当输入信号处于 20.2mA~20.5mA 范围时，调整并紧固好侧限位凸轮，使限位开关动作，输出轴停止逆时针旋转，阀芯处于全开位置。

b) 输出轴位于顺时针方向极限位置（阀芯全关）的调整

- 当状态开关设定为“正动作”时，（即随着输入信号的增大，输出轴顺时针旋转），将输入信号慢慢增大，当输入信号处于 20.2mA~20.5mA 范围时，调整并紧固好内侧限位凸轮，使限位开关动作，输出轴停止顺时针旋转，阀芯处于全关位置。

- 当状态开关设定为“反动作状态”时，（即随着输入信号的减小，减小，输出轴顺时针旋转），将输入信号慢慢减小，当输入信号处于 3.7mA~3.95mA 范围时，调整并紧固好内侧限位凸轮，使限位开关动作，输出轴停止动作，输出轴停止顺时针旋转，阀芯处于全关位置。

6.5 限位凸轮的调整方法

关闭电源，慢慢转动已松开固定螺钉的限位凸轮，使其压迫限位开关，当确认限位开关已动作后（限位开关动作时会发出咔嚓声），用固定螺钉将限位凸轮固定。接通电源后，后复动作，直至输出轴的极限位置调整符合要求。

6.6 灵敏度的调整

见图 7，顺时针旋转“灵敏度”调整电位器，灵敏度增高；逆时针旋转“灵敏度”调整电位器，灵敏度降低。

6.7 力矩开关

*力矩开关的动作原理（见图 9）

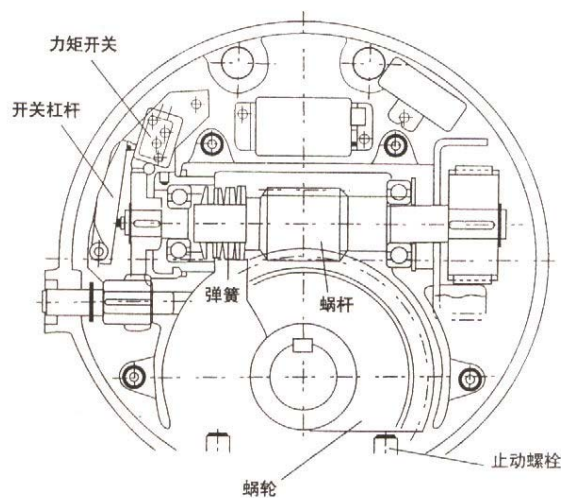


图9 力矩开关动作原理

阀门刚关闭时，由于执行器中的蜗轮和阀门节流件是刚件是刚件连接，蜗轮也之停止转动（注意：此时止动螺栓应和蜗轮留有一定间隙，否则会造成阀门关闭不严）。但执行器中的电机带动蜗杆仍在继续转动，使蜗轮杆产生一个轴向位移，推动开关杠杆。当蜗杆达到一位移时，力矩开关动作，切断电机电源执行器不再工作，力矩开关起到了保护作用。另一方面由于蜗杆在轴向位移时，压缩蝶形弹簧，当电机电源被切断时，蝶形弹簧的弹性为将在轴上产生一个力矩（力矩的大小按执行器输出力矩调整好，用户请勿自己行调整），此力矩施加阀门节流件密封面上，即可保证关死，又使关闭力矩限制在一定数值避免造成阀门执行机械损伤。

标准结构的执行器和带力矩开关的执行其外部连接尺寸及接线方式相同。

*注意事项：力矩开关为单侧起作用，即阀门按顺时针方向关闭时起作用，对逆时针方向关闭阀门，力矩开关将不起作用。

七、外形尺寸

外形尺寸见图 9、图 10、图 11 和表 4

注：※1 是内六角孔对边的宽度
※2 是手动操作所必须的尺寸

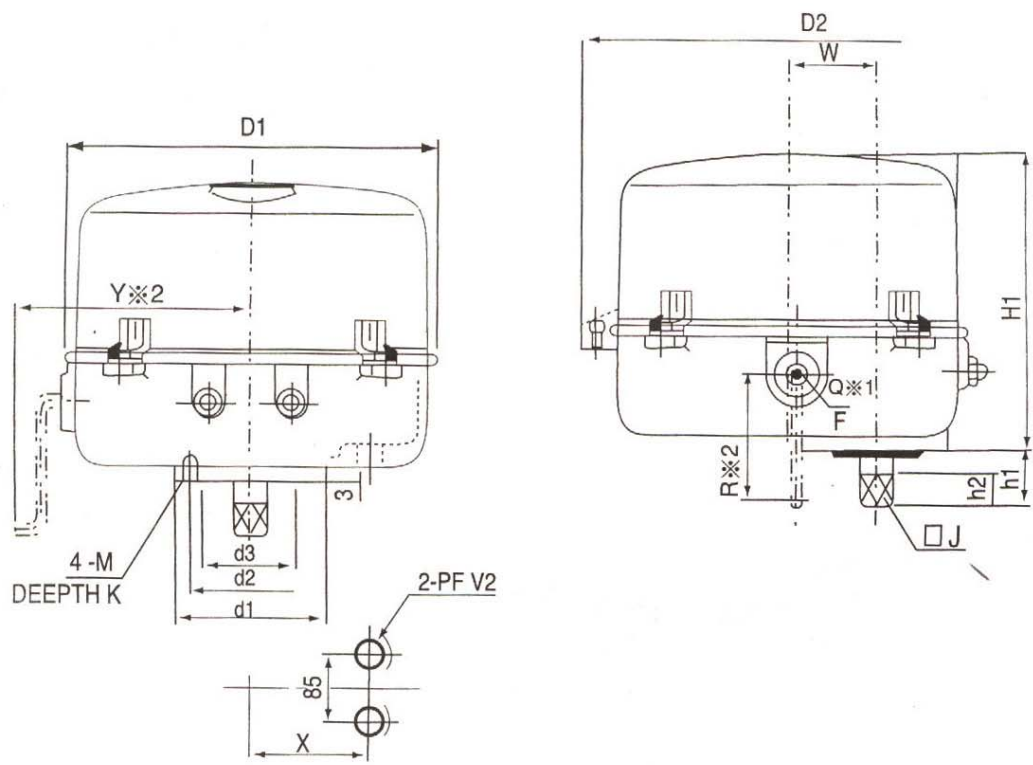


图10 381RSA、381RSB、381RXB型执行器

表 4

型号	D1	D2	H1	h1	h2	d1	d2	d3	□J	K	M	W	Y ※2	Q ※1	F	R ※2	X	重量 kg
361RSA	Φ225	Φ260	185	65	30	Φ90	Φ70	Φ55	16	12	M8	56	200	6	12	80	75	7
361RSB	Φ255	Φ290	225	65	30	Φ90	Φ70	Φ55	21	12	M8	68	225	8	15	160	90	12
361RXB	Φ270	Φ310	275	65	30	Φ90	Φ70	Φ55	21	12	M8	68	265	8	15	160	90	21
361zRSC	Φ335	Φ380	265	85	35	Φ125	Φ102	Φ70	32	18	M10	80	260	8	15	160	132	42
361RSD	Φ470	Φ520	391	85	50	Φ150	Φ150	Φ85	41	24	M12	65	365			200		150

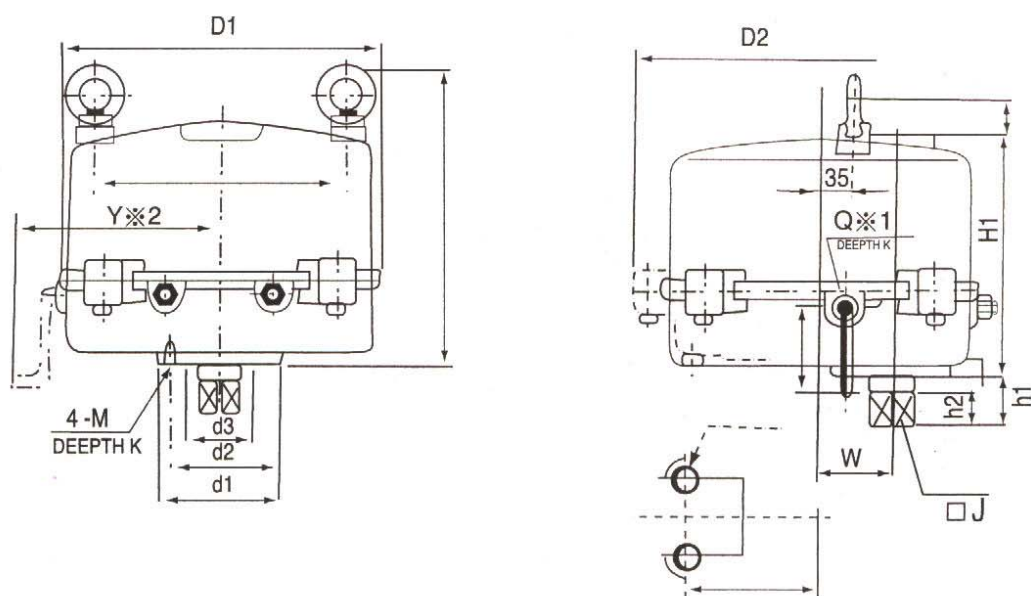


图11 381RSC型执行器

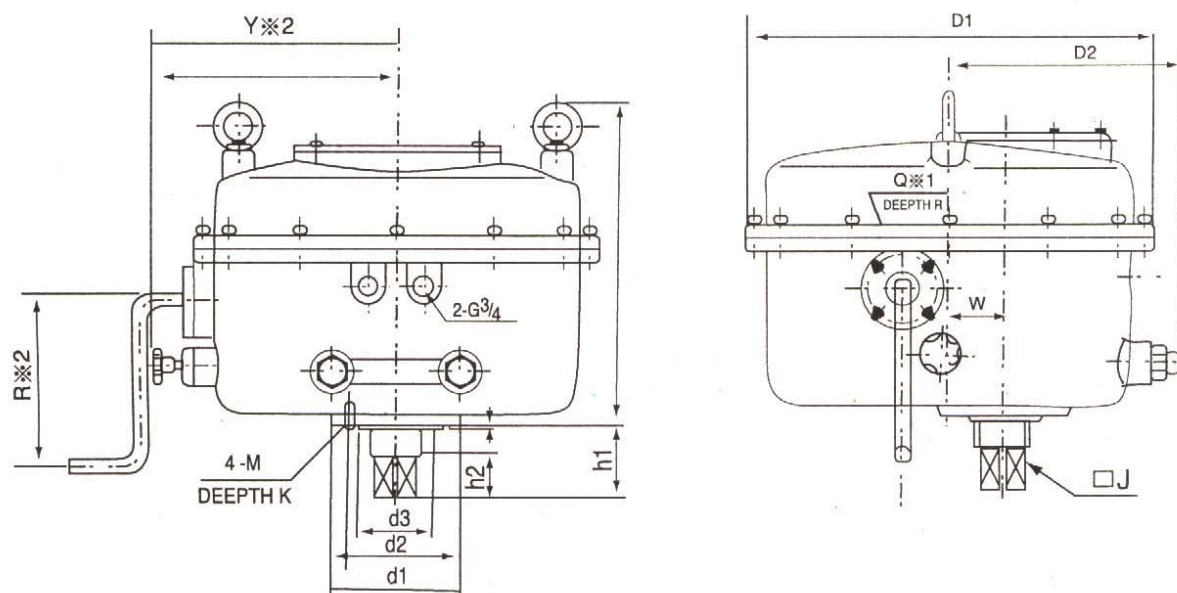


图12 381RSC型执行器

八、配套支架

8.1 配套支架与蝶阀的连接见图 13，输出轴与阀杆的连接接头见图 14，有关尺寸见表 5、表 6

表 5

型号	配蝶阀通径	支架代号
381RSA-02	50~100	RA1
381RSA-05	125~200	RB2
381RSB-10	125~200	RB2
381RXB-10		
381RSB-20	250~350	RB3
381RXB-20		
381RSC-30	250~350	RC3
	400~500	RC4
381RSC-50	400~500	RC4
381RSC-60		

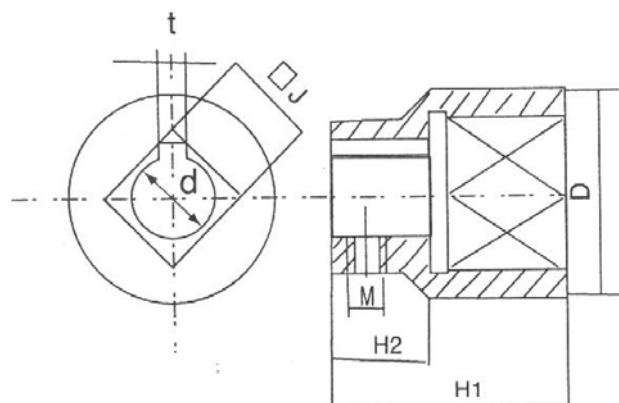


图14 连接接头

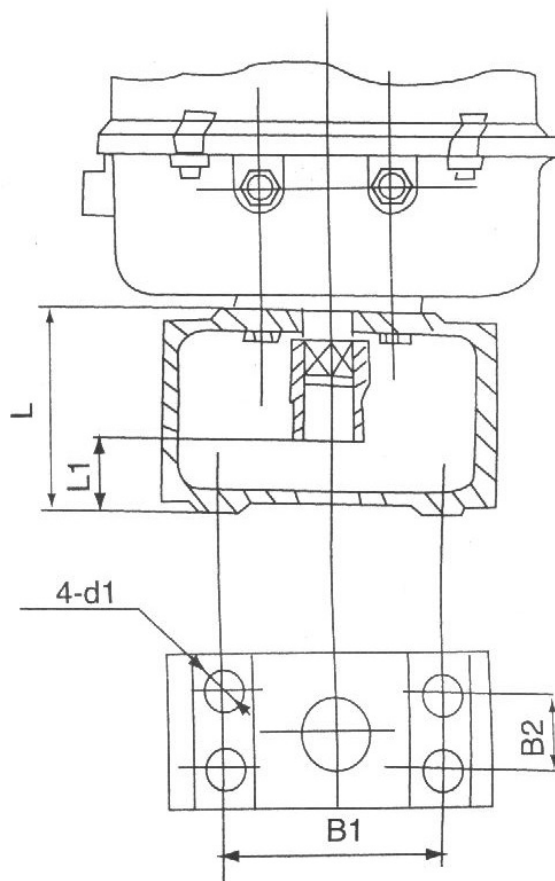


图13 配套支架

表 6

支架代号	L	L1	B1	B2	d1	D	d	H1	H2	M	T	□J
RA1	147	62	75	34	φ 12	32	14	43	20	M5	4	16
RB2	152	62	110	34	φ 12	32	18	50	25	M6	6	16
	162	62	110	34	φ 12	41	18	60	35	M6	6	21
RB3	190	70	130	40	φ 14	43	24	60	35	M6	6	21
RC3	190	70	130	40	φ 14	60	24	72	35	M8	6	32
RC4	203	78	150	60	φ 18	78	30	78	40	M8	8	32

8.2 底座安装曲柄联接方式尺寸见图 15、图 16 及表 7

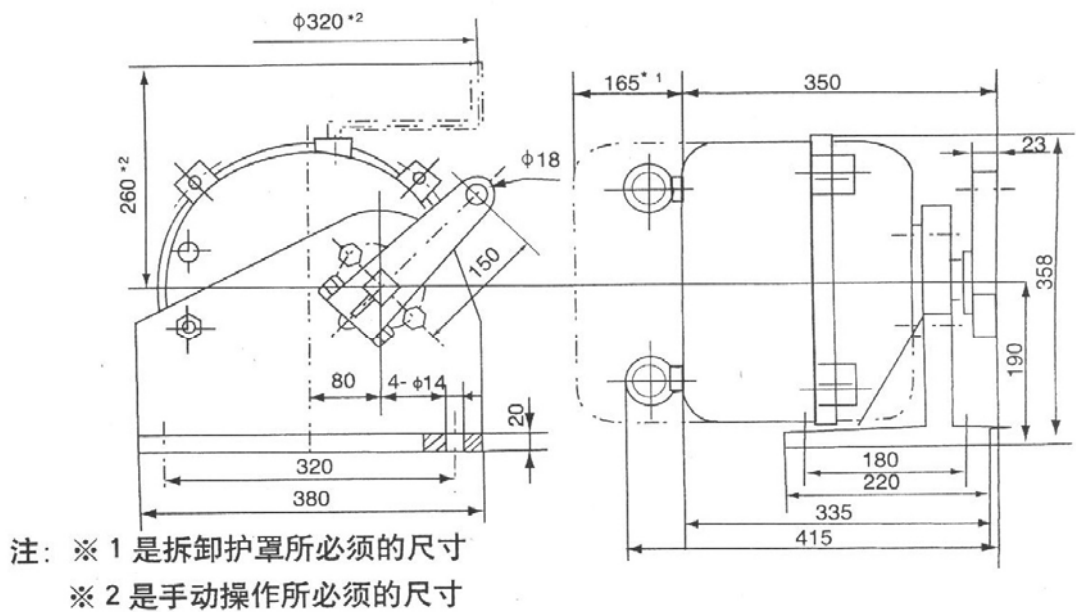


图16 381RSC型执行器安装尺寸

表 7

尺寸	h1	h2	h3	h4	L1	L2	L3	L4	L5	L6	L7	L8	R1	R2	*1	*2-L	*2-R
A	56	120	15	289	100	220	250	200	50	21	100	130	$\phi 16$	4- $\phi 13$	135	200	$\phi 160$
B	68	120	15	316	120	220	250	240	50	21	100	130	$\phi 16$	4- $\phi 13$	155	225	$\phi 320$

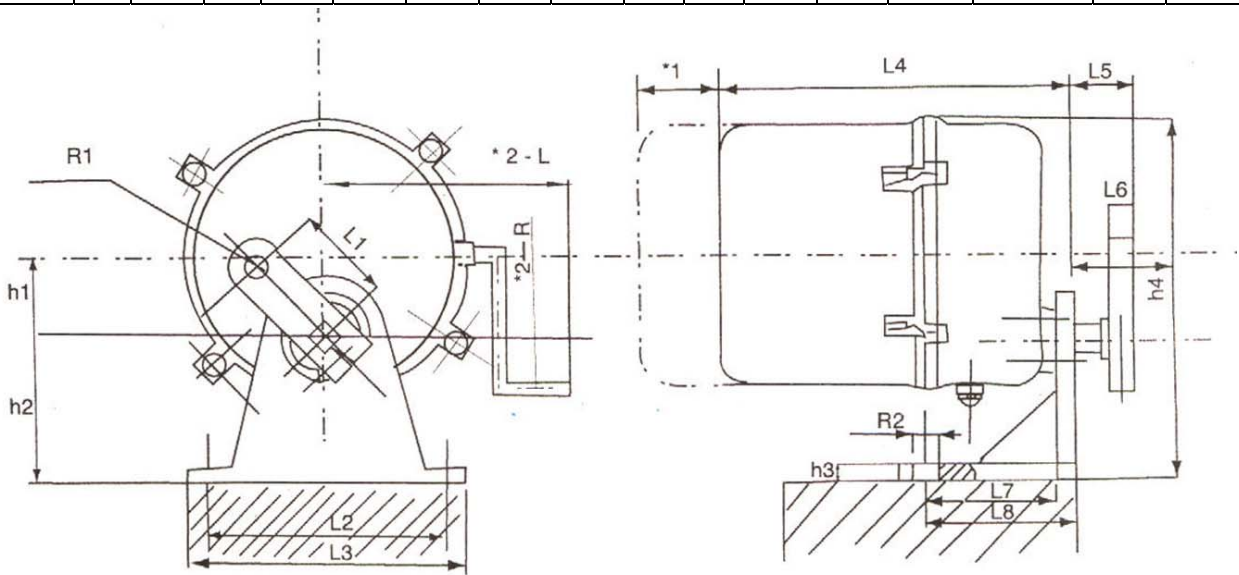


图15 38IRSA、38IRSB型执行器安装尺寸

注：※1 是拆卸护罩所必须的尺寸
※2 是手动操作所必须的尺寸

九、故障和解决方法

具体故障	原因	解决办法
不动作、电源灯亮，输入信号灯不亮	输入信号无 输入信号+、-极性接反	检查使之正确 检查使之正确
电机不起动，电源灯亮，输入信号灯亮	电源不符电压低 输入信号错误 热保护动作(周围温度高或使用频率高或电容击穿) 电动机断线 电机，电容，电位器各插头 接角不良	检查电压使正常 输入信号选择开关拔正确 降低周围温度，降低使用频率和灵敏度或换电容 更换导线或连好导线 接好相应插头
电机振荡，发热	输入信号有交流干扰(可用万用表2V 交流档测量输入端电压) 灵敏度过高 电位器及电位器配线不良	检查输入信号消除干扰，或输入端并 470uF/25V 电容。 调整灵敏度电位器降低灵敏度 检查使之正常
阀位反馈信号无	阀位反馈信号线接触不良或断线	检查阀位反馈信号线或断线
阀位反馈信号太大、太小	电位器安装不良 零位和行程调整不良	检查电位器安装 调整好零位和行程电位器
到限位后电机不停止	上、下了限凸轮调整不当 限位开关故障 限位开关配线不良	重新调整限位凸轮 更换限位开关 正确连接限位开关配线
电机发热，动转途中自行停止	过大负载而过载保护 热保护动作 零位和行程调整不良 调节阀内有异物 填料压盖拧得过紧	检查系统压差是否额定范围内 排除过负载或降低环境温度 调整好零位和行程电位器 手动操作也费劲则拆卸阀 松动压盖
手动操作费力	填料压盖拧得过紧 阀门内部发生意外	松动压盖 拆卸阀门检查

*上述检查无问题情况下，可用对比互换法判断控制器是否良好。

十、订货须知

订货时请注明产品型号、规输出力以及支架代号或匹配调节阀通径，是否带保护装置。
特殊支架可根据用户需要配给。

十一、安全使用注意事项

使用之前请您认真阅读本说明书，其中注有“△”标志处，请务必遵守。

△电源

- 接通电源之前，请您明确电源电压与本执行器铭牌上标记的电压是否一致。
- 电源配线要有足够容量以满足执行器额定电流及起动电流的要求，否则，容易烧损配线。

请参阅配线图，正确连接电源配线。

- 请安装地线。
- 连接电源的及信号线时，请先切断电源以防触电。
- 扣上护罩时，不要压配线。

※选用隔爆型安装使用时，请严格遵守，《中华人民共和国危险场所安全规程》的规定：内外接地牢固、可靠；维修时断电后开盖；连接电源的接线端子、爬电距离及电气间隙应大于 8mm，定期检查密封圈的老化问题，如已经老化应及时更换。更换零件须到生产厂家购买或本公司联系，不得借用其他厂家零件，外壳应保持清洁，其最高表面温度不超过 130°C。

△其他

- 安装在露天的执行器，在雨天不要开启护罩，请注意不要弄湿本执行器内部或使其结霜。
- 一旦内部潮湿时，请切断电源，使其充分干燥后再接通电源。
- 运转过程中请不要用手触摸电机表面，以免发生烫伤。
- 本执行器不许裸露动转，以防止机械卷入或发生触电危险。
- 更换零件之前必须切断电源。
- 发现生烟，异味或异常噪音时，请断电检查或与本公司联系。